

## Nyílt előadások

a

### „Design of automated driving systems based on estimation of wheel-road contact features for handling emergency situations”

című magyar-horvát tudományos és technikai együttműködés keretében

A HUN-REN Számítástechnikai és Automatizálási Kutatóintézete (SZTAKI) szeretettel hívja a Rendszer- és Irányításmélet Kutatólaboratóriumának Járműdinamika és Irányítás Kutatócsoportja által a 2019-2.1.11-TÉT-2020-00125 azonosítószámú támogatás keretein belül megvalósuló magyar-horvát együttműködés egyes eredményeit is bemutató előadásokra.

Az előadások keretein belül a horvát fél oldaláról a University of Zagreb egyetemi tanára, Prof. Joško Deur és egyetemi adjunktusa, Branimir Škugor, a magyar fél oldaláról pedig a SZTAKI tudományos főmunkatársa, Németh Balázs mutatja be a főbb eredményeket.

#### Program:

13:00-13:45 Joško DEUR: Energy-efficient Straight-line Driving Torque Vectoring for Electric Vehicles with Multiple Motors and Disconnect Clutches

13:45-14:30 Branimir ŠKUGOR: Modeling and Optimal Control for Autonomous Vehicle Approaching Unsignalized Crosswalks with Pedestrians

14:30-14:40 szünet

14:40-15:30 NÉMETH Balázs: Applications on hierarchical control for in the framework of bilateral cooperation

**Időpont:** 2024. február 26.

**Helyszín:** HUN-REN SZTAKI K 507. (1111 Budapest, Kende u. 13-17.)

A rendezvény az Autonóm Rendszerek Nemzeti Laboratórium keretében (RRF-2.3.1-21-2022-00002), az Európai Unió támogatásával valósul meg.